

EJERCITACION

FUNCION TRANSFERENCIA Y SISTEMAS ESTABLES

PARTE 1: FUNCION TRANSFERENCIA - POLOS Y CEROS

 Ejercicio n° 1:

Represente la constelación de polos y ceros de las siguientes funciones:

a) $G(s) = \frac{s}{s^2 + 2s + 2}$

b) $G(s) = \frac{s(s-3)}{s^2 + 8s + 25}$

c) $G(s) = \frac{1}{s(s+2)}$

d) $G(s) = \frac{s+2}{(s+4)(s^2 + 6s + 18)}$

e) $G(s) = \frac{s^2 - s}{(s^2 + 5s + 6)(s-1)}$

f) $G(s) = \frac{s}{(s+2)^2}$

 Ejercicio n° 2:

Sea $G(s) = \frac{k(s^2 - 4s - 5)}{s^3 - 7s^2 + 17s + 25}$ la transferencia de un sistema.

a) Halle $k \in \mathbb{R}^+$ / $|G(j)| = \sqrt{\frac{13}{5}}$

b) Indique los polos y ceros de $G(s)$ y grafique la constelación.

 Ejercicio n° 3:

Sea $G(s) = \frac{k(s^2 - 4s - 5)}{s^3 - 3s^2 - 25s + 75}$ la transferencia de un sistema.

a) Grafique la constelación de polos y ceros de $G(s)$.

b) Halle $k \in \mathbb{R}^+$ sabiendo que $|G(j)| = 1$

c) Grafique aproximadamente $|G(s)|$ a lo largo del eje $\sigma = \text{Re}[s]$.

 Ejercicio n° 4:

Sea $G(s) = \frac{s(s+2)}{s^3 + 2s^2 + 9s + k}$ la transferencia de un sistema.

a) Halle $k \in \mathbb{R}$ sabiendo que $3j$ es un polo.

b) Grafique aproximadamente $|G(j\omega)|$.

Ejercicio nº 5:

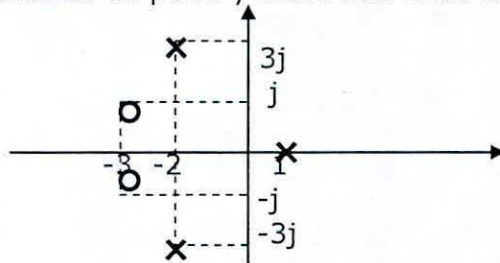
Sea $G(s) = \frac{s-3}{s^3 - s^2 - 4s + k}$ la transferencia de un sistema.

- a) Halle $k \in \mathbb{R}$ sabiendo que $s=3$ no es cero.
- b) Grafique aproximadamente $|G(j\omega)|$.

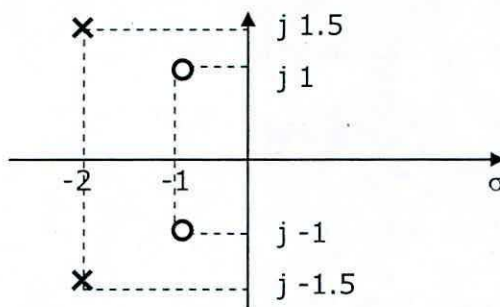
Ejercicio nº 6:

Construya funciones de transferencia que cumplan los siguientes requisitos:

- a) que tenga exactamente los siguientes polos $p_1 = -2 + j$; $p_2 = -2 - j$; $p_3 = -1$ y los siguientes ceros: $z_1 = 3$; $z_2 = 0$
- b) cuya constelación de polos y ceros sea la de la figura y además $G(0) = -2$:

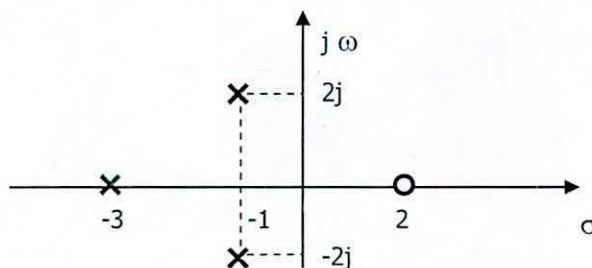


- c) cuya constelación de polos y ceros sea la de la figura y $G(0) = 8$:

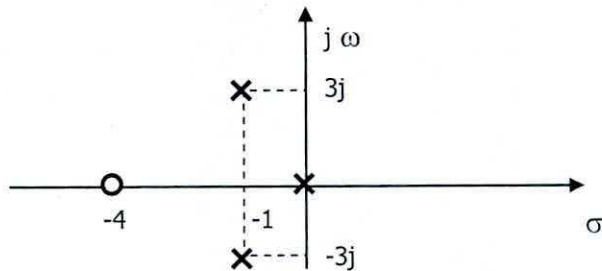


- d) que tenga un único cero finito en -5, polos en $-2+j$ y $-2-j$, que el grado del numerador sea 2 y que $G(0)=1$.

- e) sabiendo que $G(0) = -1/15$ y su configuración de polos y ceros es:

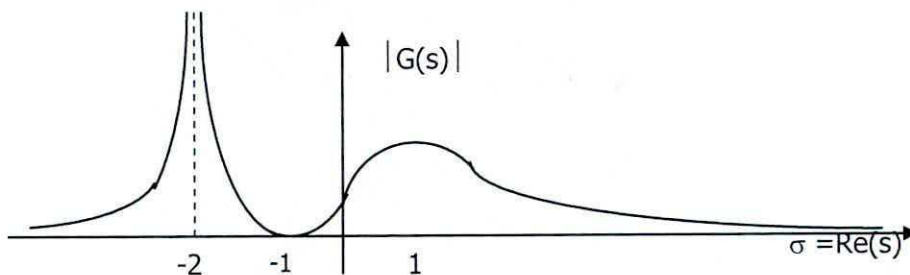


f) sabiendo que $G(1) = 5$ y su configuración de polos y ceros es:

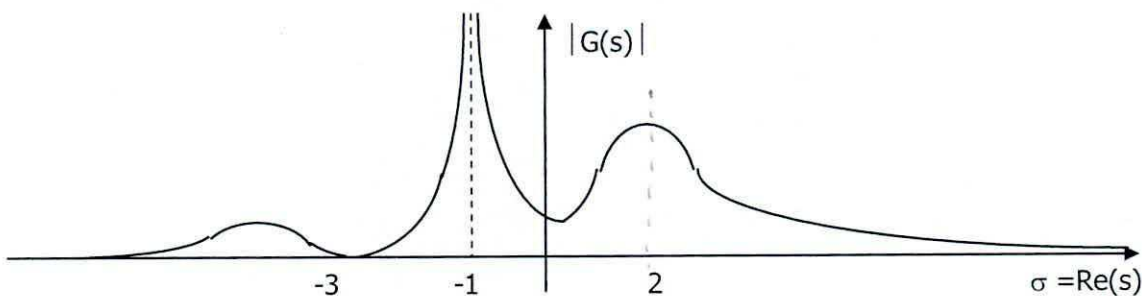


g) que tenga coeficientes reales, sabiendo que tiene un polo simple en $s = -4 + j$, un polo simple en -1 , un cero doble en -2 y que $|G(j)| = \sqrt{5/2}$

h) sabiendo que $G(0) = 3/5$, $G(1) = 1$ y el corte de la misma con el eje real es:



i) sabiendo que $G(0) = 3$, $G(1) = 5$ y el corte de la misma con el eje real es:



Ejercicio n° 7:

Dada $G(s) = \mathcal{L} [g(t)]$ siendo $g(t) = e^{-3t} \cdot \text{sen}(at)$.

- a) Halle el valor de $a \in \mathbb{R}^+$ tal que uno de los polos de $G(s)$ sea $p_1 = -3 + j$.
- b) Halle el otro polo.

PARTE 2: RESPUESTA DE SISTEMAS

 Ejercicio n° 8:

Sea $G(s) = \frac{s^2 + 3s + 2}{s^3 - 2s^2 - 3s}$ la transferencia de un sistema. De acuerdo a la configuración de polos y ceros, indique el tipo de respuesta del mismo y si es un sistema estable.

 Ejercicio n° 9:

Dada la función de transferencia $G(s) = \frac{s^2 + 2s}{s^3 - 2s^2 - 3s}$

- Grafique la constelación de polos y ceros de la función $G(s)$.
- Escriba la salida del sistema para una entrada $f(t) = e^{-2t}$

 Ejercicio n° 10:

Sea $G(s) = \frac{3s^2 - 6s - 24}{s^3 - 3s^2 - 4s}$ la transferencia de un sistema.

- Grafique la constelación de polos y ceros de $G(s)$ e indique si el sistema es estable.
- Halle módulo y fase de $G(-1+j)$ por el método gráfico y por método analítico.
- ¿Cuál será la respuesta del sistema si se lo excita con una señal $v_1(t) = e^{-t}$?

 Ejercicio n° 11:

Sea $G(s) = \frac{s^2 - 4s - 5}{s^3 - 3s^2 - 25s + 75}$ la transferencia de un sistema.

- De acuerdo a la constelación de polos y ceros, indique si el sistema es estable.
- ¿Cuál será la respuesta del sistema al impulso unitario $\delta(t)$?

 Ejercicio n° 12:

Sea $G(s) = \frac{2(s^2 - 5s - 6)}{s^3 - 6s^2 + 4s - 24}$ la transferencia de un sistema.

- De acuerdo a la constelación de polos y ceros, indique si el sistema es estable.
- ¿Cuál será la respuesta del sistema al escalón unitario $E(t)$?

 Ejercicio n° 13:

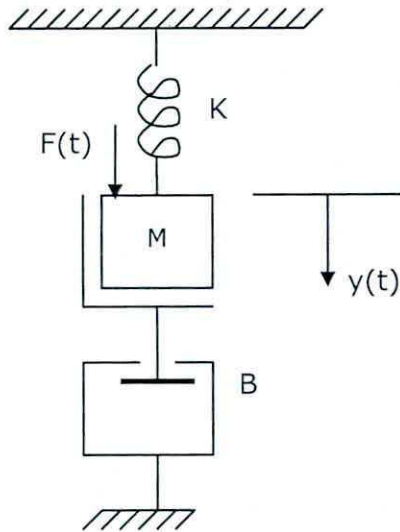
Sea $y(t) = 5 - 5e^{-2t} \cos(3t)$ la salida o respuesta de un sistema a una entrada escalón $E(t)$.

- Indique la función transferencia $G(s)$ correspondiente.
- Haga el diagrama o constelación de polos y ceros y grafique aproximadamente el corte de $|G(s)|$ por el eje real.

PARTE 3: PROBLEMAS APLICADOS

Ejercicio n° 14:

Sea el sistema mecánico de la figura, que parte del reposo:



Donde:

K es la constante elástica del resorte o factor de dureza [N/m]

M es la masa [Kg.]

B es el factor de amortiguación [N s/m]

Fa es una fuerza externa aplicada al sistema [N]

$\delta(t)$ es la fuerza impulso unitario

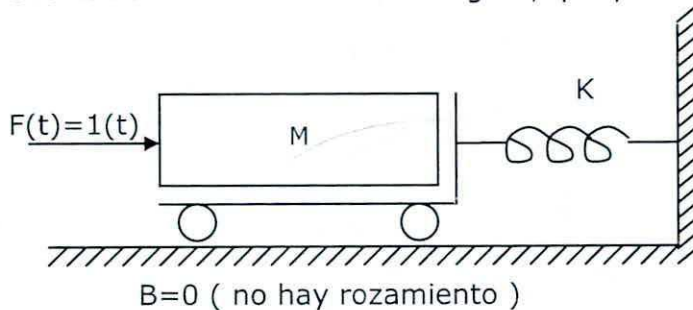
y(t) es el desplazamiento [m]

Hallar:

- La ecuación diferencial correspondiente a la respuesta y(t) del sistema.
 - La función de Transferencia G(s) del sistema.
 - La respuesta del sistema (expresión de y(t)) siendo M=1,B=2,K=10 y f(t) = $\delta(t)$
 - La respuesta del sistema (expresión de y(t)) siendo M=1,B=2,K=10 y f(t) = E(t)
 - La respuesta del sistema (expresión de y(t)) siendo M=1,B=0,K=9 y f(t) = $\delta(t)$
 - La respuesta del sistema (expresión de y(t)) siendo M=1,B=5,K=6 y f(t) = $\delta(t)$
- En todos los casos interprete la gráfica de la respuesta.

Ejercicio n° 15:

Sea el sistema mecánico de la figura, que parte del reposo:

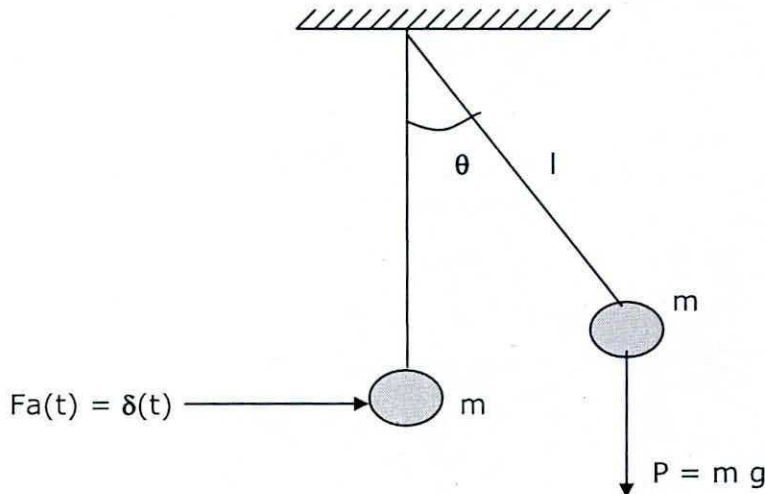


Hallar:

- La ecuación diferencial correspondiente al movimiento x(t) del sistema.
- La función de transferencia del sistema.
- La expresión de x(t) considerando M=1 \wedge K=9

Ejercicio n° 16:

Sea el péndulo ideal de la figura, que parte del reposo:



Donde:

l es la longitud del hilo del péndulo [m]

m es la masa [Kg.]

F_a es una fuerza externa aplicada al sistema [N]

$\delta(t)$ es la fuerza impulso unitario

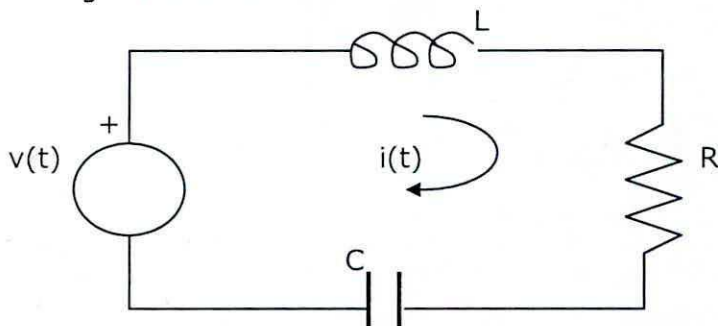
θ es el ángulo correspondiente a la oscilación [rad]

Hallar:

- La ecuación diferencial correspondiente al movimiento $\theta(t)$ del sistema.
- La oscilación del sistema (expresión de $\theta(t)$)

Ejercicio n° 17:

En el siguiente circuito eléctrico:



*Ver pag.
127 de la
guía teórica*

Donde suponemos que la corriente eléctrica $i(t)$ es nula para $t=0$ y que el capacitor C se encuentra descargado.

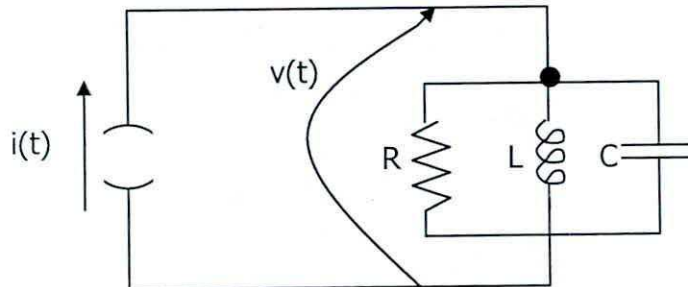
Hallar:

- La ecuación diferencial que relaciona a la tensión $v(t)$ con la corriente $i(t)$.
- La función $I(s)$ para $v(t) = \delta(t)$.

Ejercicio n° 18:

Sea el circuito RLC paralelo alimentado por un generador de corriente:

$R = 6$
 $L = 5$
 $C = 1/30$

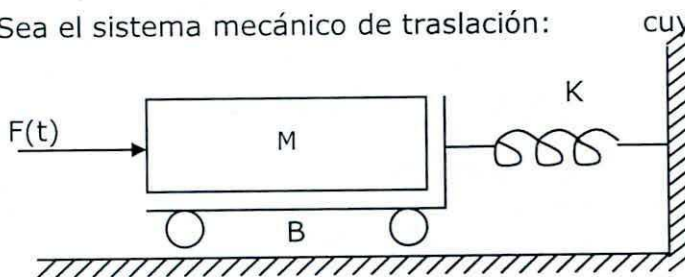


cuya E.D. es
$$i(t) = \frac{v(t)}{R} + \frac{1}{L} \int_0^t v(t) dt + C \frac{dv(t)}{dt}$$

Halle $v(t)$ para un impulso de corriente (aplicando Transformada de Laplace).

Ejercicio n° 19:

Sea el sistema mecánico de traslación:



cuya E.D. de movimiento es:

(Aplicando la 2^{da}. Ley de Newton)

$$F(t) - K y(t) - B y'(t) = M y''(t)$$

- Considerar $M = 1$ [Kg.], $B = 5$ [Kg./s], $K = 4$ [N/m] y hallar la respuesta del sistema a un escalón unitario sabiendo que parte del reposo. (Resolver por Transf. de Laplace)
- ¿Qué valor debería tener B para que el movimiento no sea amortiguado? Justifique.

PARTE 4: EJERCICIO INTEGRADOR

Ejercicio n° 20:

Dadas las transferencias: $G_1(s) = \frac{6}{s^2 + 9}$, $G_2(s) = \frac{2}{s^2 + 6s + 10}$ y $G_3(s) = \frac{6s + 20}{s^3 + 6s^2 + 10s}$.

- Indique cuál de ellas corresponde a un sistema cuya respuesta a la entrada impulso $f(t) = \delta(t)$ es oscilatoria amortiguada con valor estable 2. Justifique correctamente.
- Considere $G(s) = k \cdot G_2(s)$. Halle el valor de $k \in \mathbb{R}^+$ tal que $|G(2j)| = \sqrt{5}$.

19-9-18

EJERCICIOS PARA MARCAR LA RESPUESTA CORRECTA, tomados en Finales:

Ejercicio n° 21:

Marcar la única respuesta correcta de cada ítem:

<p>1.</p>	<p>La figura puede corresponder a:</p> <p>a) $G(s) = \frac{s}{s^2 + 4s + 5}$ b) $G(s) = \frac{s}{s + 2}$</p> <p>c) $G(s) = \frac{5s}{s^2 - 4}$ d) $G(s) = \frac{3s}{(s + 2)(s^2 - 4s + 5)}$</p>
<p>2.</p>	<p>Si la respuesta de un sistema a la entrada $E(t) = 1$ es oscilatoria (no amortiguada) con <u>valor medio</u> 2, entonces la transferencia puede ser:</p> <p>a) $G(s) = \frac{2s^2 + 3s + 18}{s^2 + 9}$ b) $G(s) = \frac{2}{s^3 + 9s}$ c) $G(s) = \frac{6s}{s^2 + 9}$ d) $G(s) = \frac{2}{s^2 + 9}$</p>
<p>3.</p>	<p>Sea $G(s) = \frac{s^2 - 4s}{s^3 - 4s^2 + 9s - 36}$ entonces la respuesta del sistema a un escalón es:</p> <p>a) oscilatoria amortiguada b) oscilatoria de amplitud constante</p> <p>c) sobreamortiguada (exponencial decreciente) d) Ninguna es correcta</p>
<p>4.</p>	<p>Dada $G(s) = \frac{k(s^2 - s - 2)}{s^3 - 4s^2 + 9s - 10}$ la transferencia de un sistema, el valor de $k \in \mathbb{R}^+$ tal que $G(j) = \sqrt{10}$ es:</p> <p>a) $k = 1$ b) $k = \sqrt{10}$ c) $k = 10$ d) ninguno de los anteriores</p>
<p>5.</p>	<p>El sistema cuya transferencia es: $G(s) = \frac{s^2 - 4s - 5}{s^3 - 3s^2 - 25s + 75}$ es:</p> <p>a) marginalmente estable (de amplitud constante) b) inestable</p> <p>c) estable amortiguado d) ninguna de las anteriores</p>
<p>6.</p>	<p>Si la respuesta de un sistema a la entrada $E(t) = 1$ es oscilatoria pura con valor medio no nulo, entonces la transferencia puede ser:</p> <p>a) $G(s) = \frac{s}{s^2 + 6s + 13}$ b) $G(s) = \frac{1}{s^2 + 4s + 5}$ c) $G(s) = \frac{s}{s^2 + 9}$ d) $G(s) = \frac{3}{s^2 + 4}$</p>

RESPUESTAS EJERCICIOS DE SISTEMAS ESTABLES:



Ej. 1:

- | | |
|--|------------------------------------|
| a) Polos: $p_1 = -1 + j$; $p_2 = -1 - j$ | Ceros: $z_1 = 0$; $z_2 = \infty$ |
| b) Polos: $p_1 = -4 + 3j$; $p_2 = -4 - 3j$ | Ceros: $z_1 = 0$; $z_2 = 3$ |
| c) Polos: $p_1 = 0$; $p_2 = -2$ | Ceros: $z_1 = \infty$ |
| d) Polos: $p_1 = -4$; $p_2 = -3 - 3j$; $p_3 = -3 + 3j$ | Ceros: $z_1 = -2$; $z_2 = \infty$ |
| e) Polos: $p_1 = -2$; $p_2 = -3$ | Ceros: $z_1 = 0$; $z_2 = \infty$ |
| f) Polos: $p_1 = -2$ (doble) | Ceros: $z_1 = 0$; $z_2 = \infty$ |

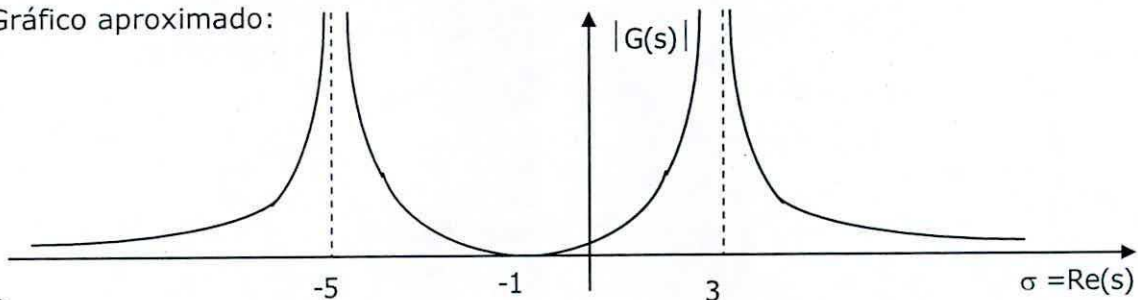


Ej. 2: a) $k = 8$ b) polos: $p_1 = 4 + 3j$ $p_2 = 4 - 3j$ ceros: $z_1 = 5$ $z_2 = \infty$



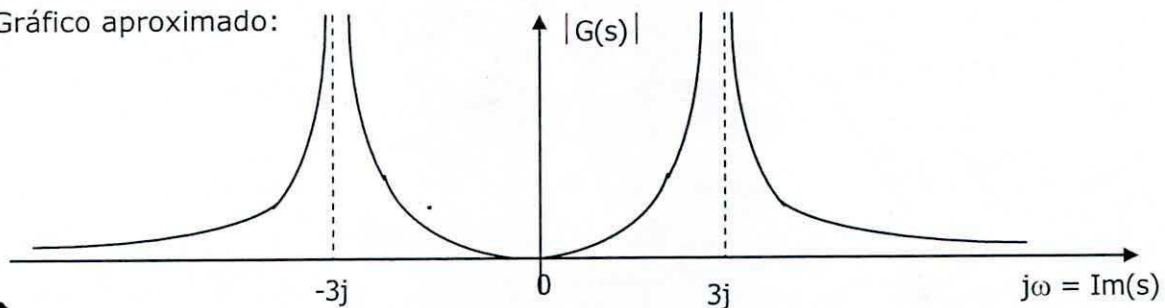
Ej. 3: a) polos: $p_1 = 3$ $p_2 = -5$ ceros: $z_1 = -1$ $z_2 = \infty$ b) $k = \sqrt{130}$

c) Gráfico aproximado:



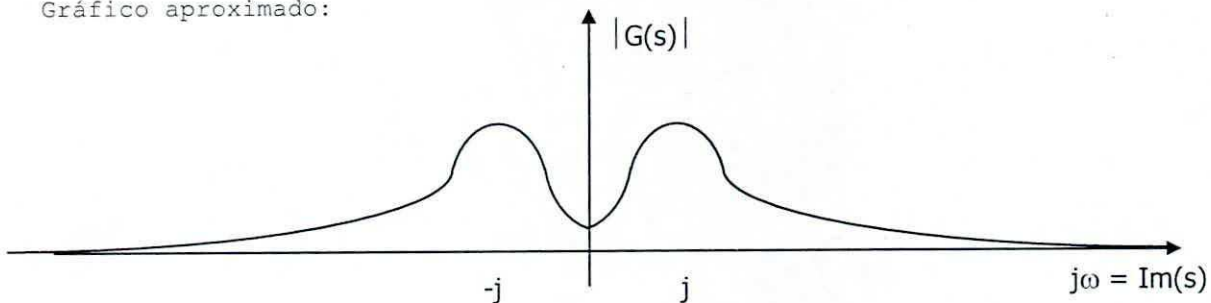
Ej. 4: a) $k = 18$

b) Gráfico aproximado:



Ej. 5: a) $k = -6$ b) polos: $p_1 = -1 + j$; $p_2 = -1 - j$ Ceros: $z_1 = \infty$

Gráfico aproximado:



Ej. 6:

$$a) G(s) = \frac{k(s^2 - 3s)}{s^3 + 5s^2 + 9s + 5} = \frac{k s(s-3)}{(s+1)(s^2 + 4s + 5)} \quad \text{con } k \in \mathbb{R}$$

$$b) G(s) = \frac{\frac{13}{5}(s^2 + 6s + 10)}{(s-1)(s^2 + 4s + 13)}$$

$$c) G(s) = \frac{25(s^2 + 2s + 2)}{s^2 + 4s + \frac{25}{4}}$$

$$d) G(s) = \frac{\frac{1}{5}(s+5)^2}{s^2 + 4s + 5} \quad \text{o bien } G(s) = \frac{(s-a)(s+5)}{(s-a)(s^2 + 4s + 5)} \quad \text{con } a \in \mathbb{R}$$

$$e) G(s) = \frac{\frac{1}{2}(s-2)}{(s+3)(s^2 + 2s + 5)}$$

$$f) G(s) = \frac{13(s+4)}{s^3 + 2s^2 + 10s}$$

$$g) G(s) = \frac{8(s+2)^2}{(s+1)(s^2 + 8s + 17)}$$

$$h) G(s) = \frac{6(s+1)}{(s+2)(s^2 - 2s + 5)}$$

$$i) G(s) = \frac{5(s+3)}{(s+1)(s^2 - 4s + 5)}$$

Ej. 7: a) $a=1$ b) El otro polo es: $-3-j$

Ej. 8: No es estable pues tiene un polo en el semiplano derecho: $p = 3$. La respuesta del sistema será exponencial creciente.

Ej. 9: a) polos: $p_1 = -1$ $p_2 = 3$ ceros: $z = -2$ b) $y(t) = -\frac{1}{4}e^{-t} + \frac{1}{4}e^{3t}$

Ej. 10:

a) polos: $p_1 = 0$ $p_2 = -1$ ceros: $z_1 = -2$ es un sistema estable.

b) $|G(-1+j)| = 3$; $\text{Arg}[G(-1+j)] = -\pi$

d) $v_2(t) = 6 - 6e^{-t} - 3te^{-t}$

Ej. 11:

a) no es estable

$$b) y(t) = \frac{1}{2}e^{3t} + \frac{1}{2}e^{-5t}$$

Ej. 12:

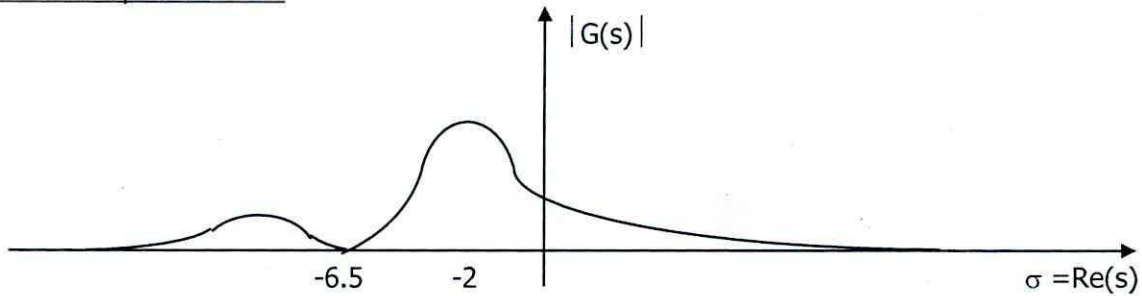
a) es estable

$$b) y(t) = \frac{1}{2} - \frac{1}{2}\cos(2t) + \text{sen}(2t)$$

Ej. 13: a) $G(s) = \frac{10s+65}{s^2+4s+13}$

b) polos: $p_1 = -2 + 3j$ $p_2 = -2 - 3j$ ceros: $z_1 = -6.5$ $z_2 = \infty$

Gráfico aproximado:

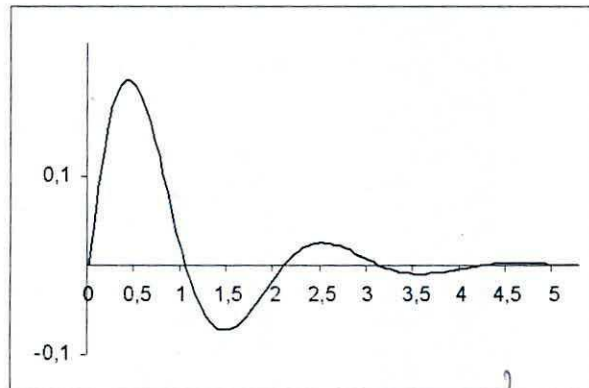


Ej. 14:

a) $M y''(t) + B y'(t) + K y(t) = f(t)$ con $y(0) = 0 \wedge y'(0) = 0$

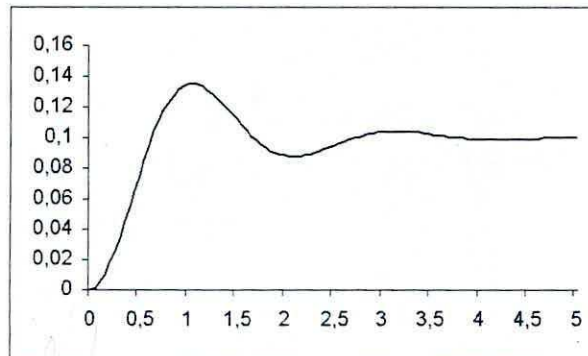
b) $Y(s) = \frac{1}{Ms^2 + Bs + K} \cdot F(s)$

c) $M=1 ; B=2 ; K=10 ; f(t) = \delta(t) : y(t) = \frac{1}{3} \text{sen}(3t) e^{-t}$ oscilatoria amortiguada.

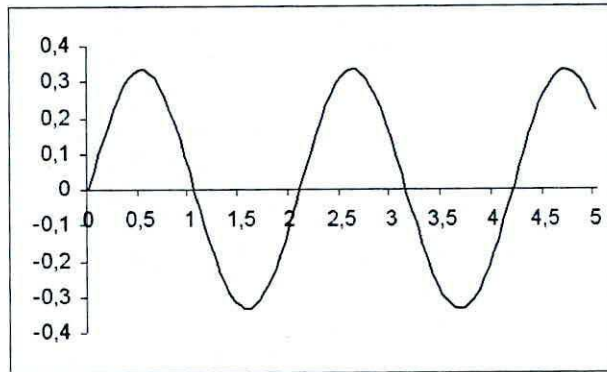


d) $M=1 ; B=2 ; K=10 ; f(t) = E(t) : y(t) = \frac{1}{10} - \frac{1}{10} e^{-2t} \left[\frac{1}{3} \text{sen}(3t) + \cos(3t) \right]$

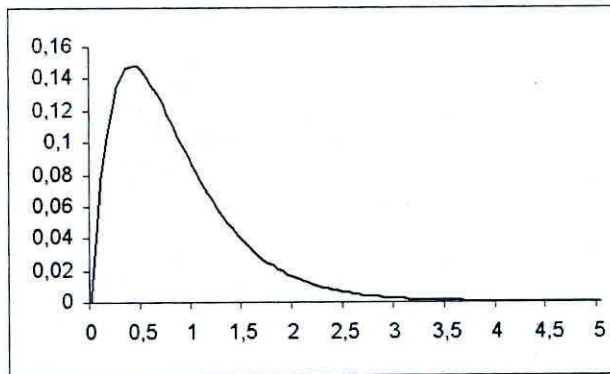
oscilatoria amortiguada más constante.



e) $M=1 ; B=0 ; K=9 ; f(t) = \delta(t) : y(t) = \frac{1}{3} \text{sen}(3t)$ oscilatoria pura.



f) $M=1 ; B=5 ; K=6 ; f(t) = \delta(t) : y(t) = e^{-2t} - e^{-3t}$ amortiguado exponencial.

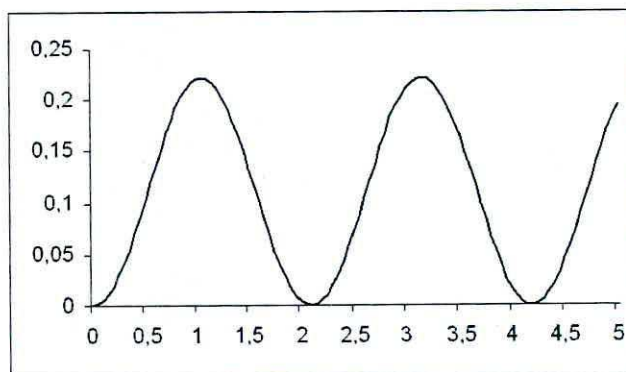


Ej. 15:

a) $M x''(t) + K x(t) = f(t)$ con $x(0) = 0 \wedge x'(0) = 0$

b) $G(s) = \frac{1}{Ms^2 + K}$

c) $x(t) = \frac{1}{9} - \frac{1}{9} \cos(3t)$



Ej. 16:

a) $m l \theta''(t) + m g \theta(t) = f(t)$ con $\theta(0) = 0 \wedge \theta'(0) = 0$

b) $\theta(t) = \frac{1}{m\sqrt{gl}} \operatorname{sen}\left(\sqrt{\frac{g}{l}} t\right)$

Ej. 17:

a) $v(t) = R i(t) + L i'(t) + \frac{1}{C} \int_0^t i(t) dt$ b) $I(s) = \frac{C s}{L C s^2 + R C s + 1}$

Ej. 18: $v(t) = -60 e^{-2t} + 90 e^{-3t}$

Ej. 19: a) $y(t) = \frac{1}{4} - \frac{1}{3} e^{-t} + \frac{1}{12} e^{-4t}$ b) $B = 0$

Ej. 20: a) Es $G_3(s) = \frac{6s+20}{s^3+6s^2+10s} = \frac{2}{s} - \frac{2s+6}{(s+3)^2+1} \Rightarrow y(t) = 2 - 2 \cos(t) e^{-3t}$

b) $k = 15$

Ej. 21:

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13
d	a	b	c	b	d	d	c	c	a	b	b	a

Ceros ← Se buscan así y se analizan
 Polos

Función transferencia y Sistemas Estables

Mat Sup.

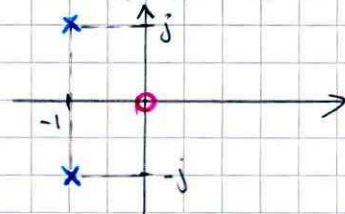
PARTE 1 / Función transferencia - Polos y ceros

1) Represente la constelación de polos y ceros de los sig. func:

a) $G(s) = \frac{s}{s^2 + 2s + 2} = \frac{s}{(s+1)^2 + 1}$ ← raíz: 0
 ← raíces: $(-1+j); (-1-j)$

x Polos: $-1+j; -1-j$ /

o Ceros: $0; \infty$ /

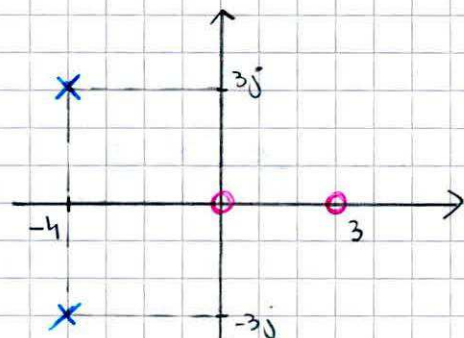


b) $G(s) = \frac{s(s-3)}{s^2 + 8s + 25}$

$G(s) = \frac{s(s-3)}{(s+4)^2 + 9}$

o Ceros: $0; 3; \infty$ /

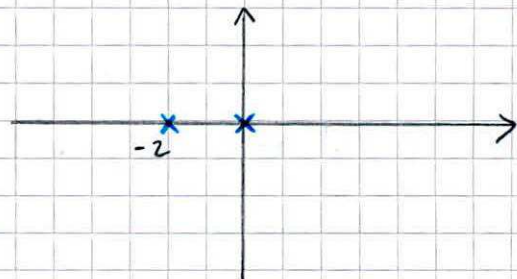
x Polos: $-4+3j; -4-3j$ /



c) $G(s) = \frac{1}{s(s+2)}$

Cero: ∞ /

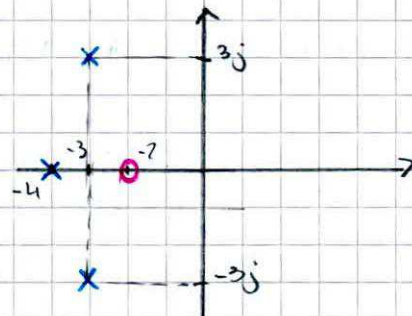
Polos: $0; -2$ /



d) $G(s) = \frac{s+2}{(s+4)(s^2+6s+18)}$

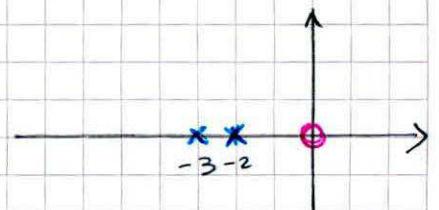
Ceros: $-2; \infty$ /

Polos: $-4; -3+3j; -3-3j$ /



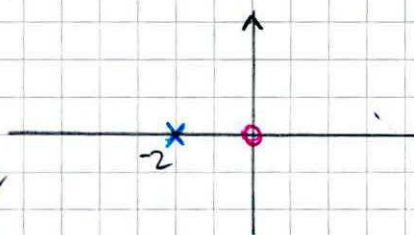
e) $G(s) = \frac{s^2 - s}{(s^2 + 5s + 6)(s-1)} = \frac{s(s-1)}{(s+2)(s+3)(s-1)}$

Ceros: $0; \infty$ / Polos: $-2, -3$ /



f) $G(s) = \frac{s}{(s+2)^2}$

Ceros: $0; \infty$ / Polos: -2 /
 doble



Sylvine

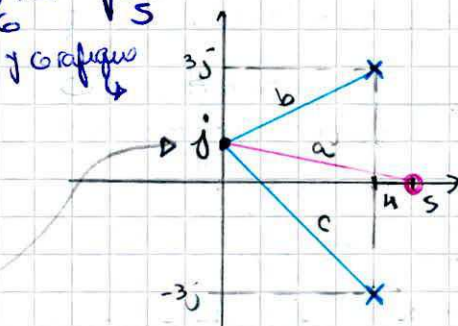
② Sea: $G(s) = \frac{k(s^2 - 4s - 5)}{s^3 - 7s^2 + 17s + 25}$ la transferencia de un sistema.

a) Halle $k \in \mathbb{R}^+$ / $|G(j)| = \sqrt{\frac{13}{5}}$
 b) Indique los polos y ceros de G

$$G(s) = \frac{k(s-5)(s+1)}{(s+1)[(s-4)^2 + 9]}$$

Ceros: $5; \infty$

Polos: $4+3j; 4-3j$



s^3	s^2	s	$\#$
1	-7	17	25
-1	-1	8	-25
1	-8	25	0
$(s^2 - 8s + 25)$			

$$|G(j)| = \frac{k \cdot a}{b \cdot c} = \frac{k \sqrt{26}}{2\sqrt{5} \cdot 4\sqrt{2}} = \frac{k \sqrt{65}}{40} = \sqrt{\frac{13}{5}} \rightarrow \boxed{k=8}$$

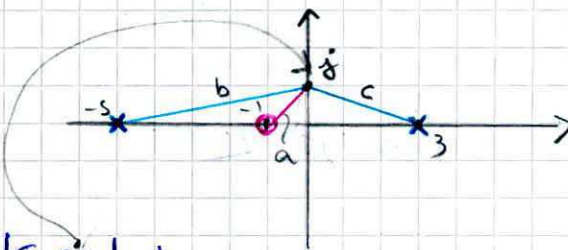
③ Sea: $G(s) = \frac{k(s^2 - 4s - 5)}{s^3 - 3s^2 - 25s + 75}$ la transferencia de un sistema.

a) Grafique la constelación de polos y ceros de $G(s)$

$$G(s) = \frac{k(s-5)(s+1)}{(s+5)(s-5)(s-3)}$$

Ceros: $-1; \infty$

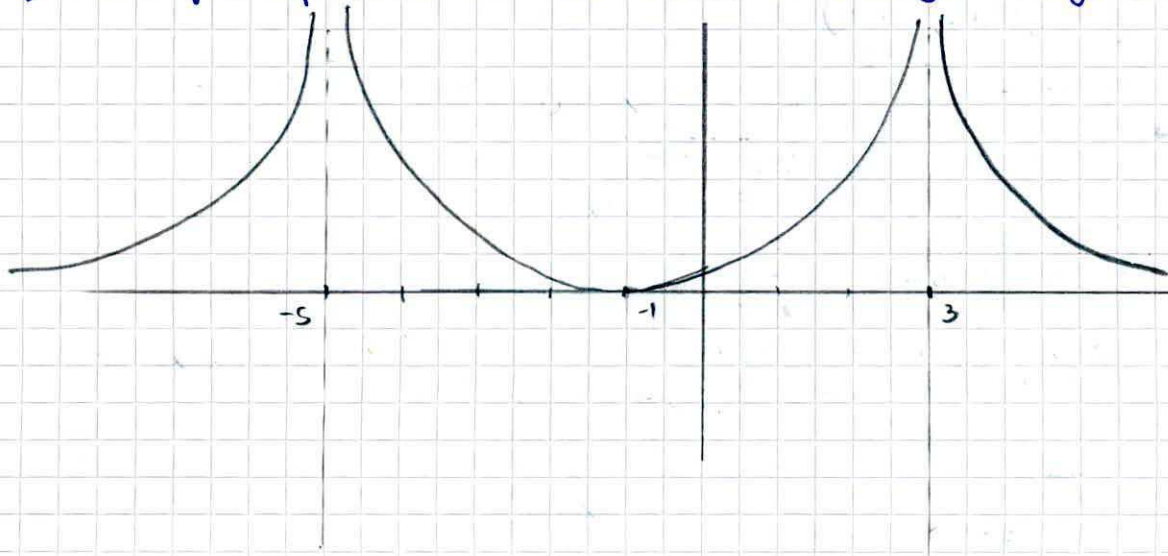
Polos: $-5; 3$



b) Halle $k \in \mathbb{R}^+$ sabiendo que $|G(j)| = 1$

$$|G(j)| = \frac{k \cdot a}{b \cdot c} = \frac{k \sqrt{2}}{\sqrt{26} \sqrt{10}} = \frac{k \sqrt{2}}{260} = \frac{k}{\sqrt{130}} = 1 \rightarrow \boxed{k=\sqrt{130}}$$

c) Grafique aproximadamente $|G(s)|$ a lo largo del eje $\sigma = \text{Re}(s)$



④ Sea $G(s) = \frac{s(s+2)}{s^3 + 2s^2 + 9s + k}$ la transferencia de un sistema.

a) Halle $k \in \mathbb{R}$ sabiendo que $3j$ es un polo

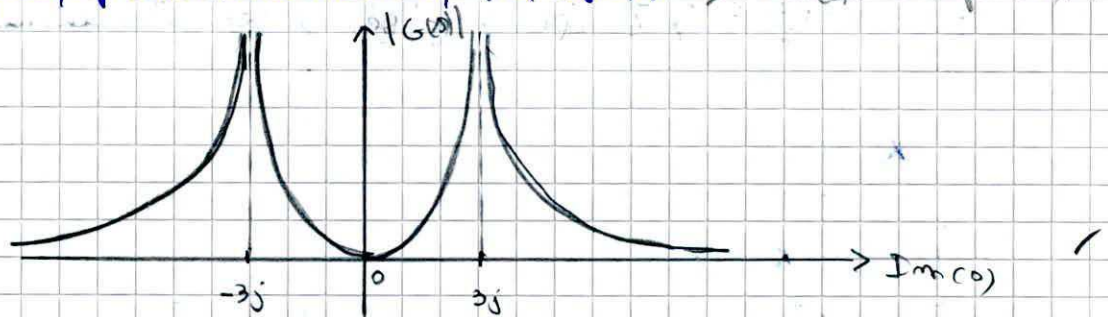
Ceros: $0; -2; \infty$ ($3j$ No es un Cero)

Polos: $3j; -3j, ? \rightarrow 3j$ es raíz de $s^3 + 2s^2 + 9s + k = 0$

$$\rightarrow k = -s^3 - 2s^2 - 9s = -(3j)^3 - 2(3j)^2 - 9(3j) = \boxed{18 = k}$$

b) Grafique, aproximadamente, $|G(j\omega)| \rightarrow |G(s)|$ en eje Im.

$j\omega = \text{Im}(s)$



⑤ Sea $G(s) = \frac{s-3}{s^3 - s^2 - 4s + k}$ la transferencia de un sistema.

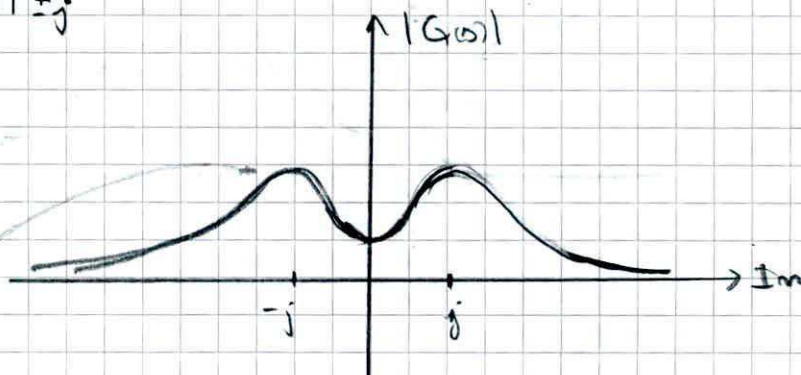
a) Halle $k \in \mathbb{R}$ sabiendo que $s=3$ no es cero

$s=3$ es raíz de $s-3 \rightarrow$ para que no sea Cero entonces $s=3$ es raíz del polinomio del denominador

$$\rightarrow 3^3 - 3^2 - 4 \cdot 3 + k = 0 \rightarrow \boxed{k = -6}$$

b) Grafique, aproximadamente, $|G(j\omega)|$

Polos: raíces de $s^3 - s^2 - 4s - 6$ son: 3 (No es polo); $-1 \pm j$



en $j; -j$ hay máximos

6) Construya funciones de transferencia que cumplan los sig. requisitos:

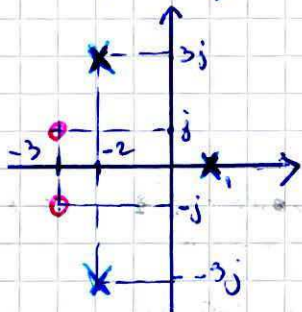
a) que tenga exactamente los siguientes polos: $p_1 = -2 + j$, $p_2 = -2 - j$, $p_3 = -1$ y los sig. ceros: $z_1 = 3$, $z_2 = 0$

Numerador: $s(s-3)$ cumple $z_1=0, z_2=3$ ✓

denominador: $(s+2)^2 + 1 = s^2 + 4s + 5$ cumple p_1 y p_2 como polos
 $(s+1)$ cumple p_3

Una función de transf. puede ser: $G(s) = \frac{s(s-3)}{(s+1)(s^2+4s+5)}$ ✓

b) cuya constelación de polos y ceros sea de la figura y, además, $G(0) = -2$



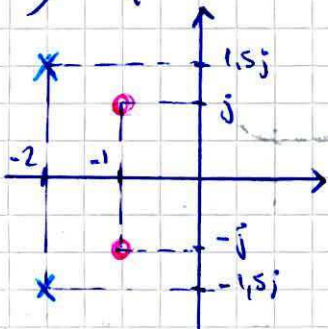
Ceros: $-3 + j, -3 - j; \infty \rightarrow (s+3)^2 + 1$

Polos: $-2 + 3j; -2 - 3j; 1 \rightarrow (s+2)^2 + 9$
 $(s-1)$

$G(s) = \frac{s^2 + 6s + 10}{(s-1)(s^2 + 4s + 13)} \cdot k$; $G(0) = \frac{10k}{(-1)13} = -2$
 $\rightarrow k = \frac{13}{5}$ $\mathbb{R} \in \mathbb{R}$

$G(s) = \frac{13}{5} \cdot \frac{s^2 + 6s + 10}{(s-1)(s^2 + 4s + 13)}$ ✓

c) cuya constelación de polos y ceros sea la de la figura y $G(0) = 8$



Ceros: $-1 + j; -1 - j; \infty \rightarrow (s+1)^2 + 1 = s^2 + 2s + 2$

Polos: $-2 + 1.5j; -2 - 1.5j \rightarrow (s+2)^2 + \frac{9}{4} = s^2 + 4s + \frac{25}{4}$

$G(s) = \frac{s^2 + 2s + 2}{s^2 + 4s + \frac{25}{4}} \cdot k$ $\mathbb{R} \in \mathbb{R}$ $\rightarrow G(0) = \frac{2}{\frac{25}{4}} \cdot k = 8$

$\rightarrow k = 25$

$G(s) = \frac{25(s^2 + 2s + 2)}{s^2 + 4s + \frac{25}{4}}$ ✓

d) que tenga un único cero finito en -5 , polos en $-2+j$ y $-2-j$, que el grado del numerador sea 2 y $G(0)=1$

Cero : $-5; \infty \rightarrow s+5$, grado 2 $\rightarrow (s+5)^2$

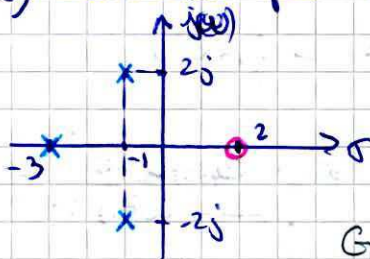
Polo : $-2+j; -2-j \rightarrow (s+2)^2 + 1 = s^2 + 4s + 5$

$$G(s) = \frac{k (s+5)^2}{s^2 + 4s + 5} \rightarrow G(0) = \frac{25k}{5} = 5k = 1 \rightarrow k = \frac{1}{5}$$

$k \in \mathbb{R}$

$$G(s) = \frac{1}{5} \cdot \frac{(s+5)^2}{(s^2 + 4s + 5)}$$

e) Sabiendo que $G(0) = -\frac{1}{15}$ y su configuración de polos y ceros es:



Ceros : $2; \infty \rightarrow (s-2)$

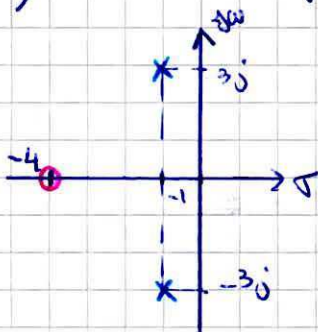
Polo : $-1+2j; -1-2j; -3 \rightarrow (s+1)^2 + 4 = s^2 + 2s + 5$
 $(s+3)$

$$G(s) = \frac{k (s-2)}{(s+3)(s^2+2s+5)} \xrightarrow{k \in \mathbb{R}} G(0) = \frac{k(-2)}{3 \times 5} = -\frac{1}{15}$$

$\rightarrow k = 1/2$

$$G(s) = \frac{1}{2} \cdot \frac{(s-2)}{(s+3)(s^2+2s+5)}$$

f) Sabiendo que $G(1) = 5$ y su configuración de polos y ceros es:



Ceros : $-4; \infty \rightarrow (s+4)$ en el numerador

Polo : $-1+3j; -1-3j \rightarrow (s+1)^2 + 9 = s^2 + 2s + 10$

$$G(s) = \frac{k (s+4)}{s^2 + 2s + 10} \rightarrow G(1) = \frac{k \cdot 5}{1^2 + 2 + 10} = \frac{k \cdot 5}{13} = 5 \rightarrow k = 13$$

$$G(s) = \frac{13(s+4)}{s^2 + 2s + 10}$$

g) que tenga coeficientes reales, sabiendo que tiene un polo simple en $s = -4 + j$, un polo simple en -1 , un cero doble en -2 y que $|G(j)| = \sqrt{\frac{5}{2}}$

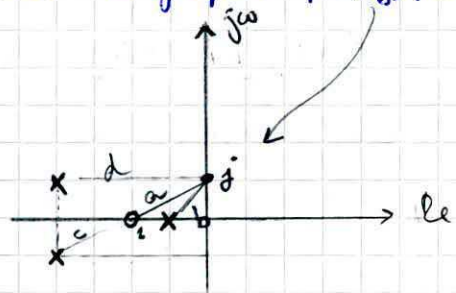
Si $s = -4 + j$ es polo $\rightarrow s = -4 - j$ también lo es

Polos: $-4 \pm j; -1$

Ceros: -2 (doble)

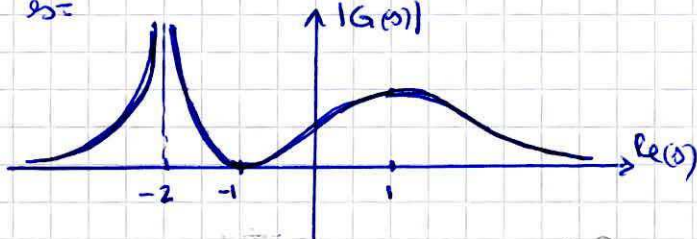
$$G(s) = \frac{k (s+2)^2}{[(s+4)^2 + 1](s+1)} \rightarrow |G(j)| = \frac{k a \cdot a}{b c d}$$

LCR



$$|G(j)| = \frac{k \cdot \sqrt{5} \sqrt{5}}{\sqrt{2} \cdot 2\sqrt{5} \cdot 4} = \frac{k \sqrt{5}}{8\sqrt{2}} = \frac{\sqrt{5}}{\sqrt{2}} \rightarrow k = 8 \rightarrow G(s) = \frac{8(s+2)^2}{(s^2 + 8s + 17)(s+1)}$$

h) Sabiendo que $G(0) = \frac{3}{5}$, $G(1) = 1$ y el corte de la misma con el eje real es:



Cero: $-1; \infty$

Polos: $-2; 1 \pm \omega j$

LCR

$$G(s) = \frac{k(s+1)}{[(s-1)^2 + \omega^2](s+2)}$$

$$G(0) = \frac{3}{5} = \frac{k}{2+2\omega^2} \rightarrow k = \frac{6+6\omega^2}{5}$$

$$\frac{6+6\omega^2}{5} = \frac{3\omega^2}{2} \rightarrow 12+12\omega^2 = 15\omega^2$$

$$12 = 3\omega^2$$

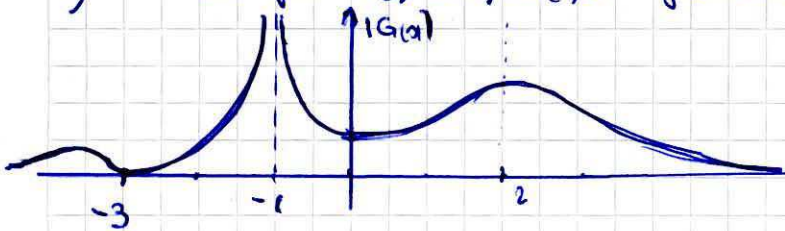
$$4 = \omega^2 \rightarrow |\omega| = 2$$

$$G(1) = 1 = \frac{2k}{3\omega^2} \rightarrow k = \frac{3\omega^2}{2}$$

$$\omega^2 = 4 \rightarrow \frac{k}{10} = \frac{3}{5} \rightarrow k = 6$$

$$G(s) = \frac{6(s+1)}{(s^2 - 2s + 5)(s+2)}$$

i) Sabiendo que $G(0) = 3$, $G(1) = 5$ y el corte de la misma con el eje real es:



Ceros: $-3; \infty$

Polos: $2 \pm j\omega; -1$

$$G(s) = \frac{k(s+3)}{(s+1)[(s-2)^2 + \omega^2]}$$

$$G(0) = \frac{3k}{4+\omega^2} = 3 \rightarrow k = 4+\omega^2$$

$$4+\omega^2 = \frac{5+5\omega^2}{2} \rightarrow 8+2\omega^2 = 5+5\omega^2$$

$$G(1) = \frac{2k}{2(1+\omega^2)} = 5 \rightarrow k = \frac{5+5\omega^2}{2}$$

$$3 = 3\omega^2$$

$$\omega^2 = 1$$

$$\omega^2 = 1 \rightarrow k = 5 \rightarrow G(s) = \frac{5(s+3)}{(s+1)(s^2 - 4s + 5)}$$

Ⓕ Dada $G(s) = \mathcal{L}[g(t)]$ siendo $g(t) = e^{-3t} \sin(at)$

- a) Halle el valor de $a \in \mathbb{R}^+$ tal que uno de los polos de $G(s)$ sea $p_1 = -3 + j$
 b) Halle el otro polo

$$g(t) = e^{-3t} \sin(at) \rightarrow G(s) = \frac{a}{(s+3) + a^2}$$

Si p_1 es polo, \bar{p}_1 también lo es \rightarrow denominador = $(s+3) + 1 \rightarrow \boxed{a=1}$
 \rightarrow b) $\boxed{p_1 = -3 - j}$

PORTE 2: Respuesta de Sistemas

Ⓖ Sea $G(s) = \frac{s^2 + 3s + 2}{s^3 - 2s^2 - 3s}$ la transferencia de un sistema.

De acuerdo a la configuración de polos y ceros, indique el tipo de respuestas del mismo y si es un sistema estable

$$G(s) = \frac{(s+1)(s+2)}{s(s-3)(s+1)} = \frac{s+2}{s(s-3)} = \frac{A}{s} + \frac{B}{s-3} = \frac{A(s-3) + Bs}{s(s-3)} \rightarrow \begin{cases} A+B=1 \\ -3A=2 \rightarrow A=-2/3 \end{cases}$$

$$G(s) = \frac{-2/3}{s} + \frac{5/3}{s-3} \rightarrow g(t) = -\frac{2}{3} + \frac{5}{3} e^{3t} \rightarrow \text{es exponencial}$$

Como uno de los polos es $> 0 \rightarrow$ No es estable

clase
20/9/18

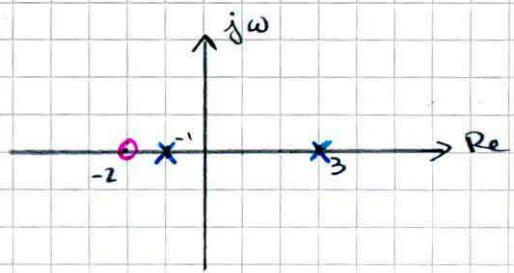
Ⓗ Dada la función de transferencia $G(s) = \frac{s^2 + 2s}{s^3 - 2s^2 - 3s}$

a) Grafique la constelación de polos y ceros de la función $G(s)$

$$G(s) = \frac{s(s+2)}{s(s^2 - 2s - 3)} = \frac{s+2}{(s-3)(s+1)}$$

Ceros: $-2; 0$

Polos: $3; -1$



b) Escribe la salida del sistema para una entrada $f(t) = e^{-2t}$

$$\hookrightarrow F(s) = \frac{1}{s+2}$$

$$Y(s) = G(s) \cdot F(s) = \frac{(s+2)}{(s-3)(s+1)} \cdot \frac{1}{(s+2)} = \frac{1}{(s-3)(s+1)}$$

$$= \frac{A}{s-3} + \frac{B}{s+1} = \frac{A(s+1) + B(s-3)}{(s-3)(s+1)} \rightarrow \begin{cases} A+B=0 \\ A-3B=1 \end{cases} \rightarrow \begin{matrix} A = 1/4 \\ B = -1/4 \end{matrix}$$

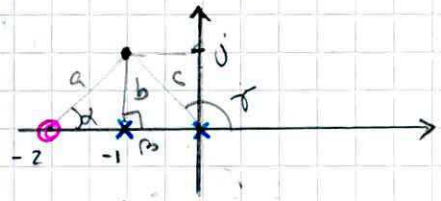
$$Y(s) = \frac{1/4}{s-3} - \frac{1/4}{s+1} \rightarrow \boxed{g(t) = \frac{e^{3t} - e^{-t}}{4}}$$

clase 20/9/18

10) Sea $G(s) = \frac{3s^2 - 6s - 24}{s^3 - 3s^2 - 4s}$ la transferencia de un sistema

a) Grafique la constelación de polos y ceros de $G(s)$ e indique si el sistema es estable.

$$G(s) = \frac{3(s-4)(s+2)}{(s-4)(s+1)s} \rightarrow \begin{array}{l} \text{Ceros: } -2; \infty \\ \text{Polos: } -1; 0 \end{array}$$



el sistema es marginal mente estable

b) Halle el módulo y fase de $G(-1+j)$ por el método gráfico y por método analítico

$$|G(-1+j)| = \frac{3a}{b \cdot c} = \frac{3\sqrt{2}}{1\sqrt{2}} = 3 = |G(-1+j)| \rightarrow G(-1+j) = [3; -\pi] = -3$$

$$\text{Arg}[G(-1+j)] = \sum \arg z_i - \sum \arg p_i = \alpha - \beta - \gamma = \frac{\pi}{4} - \frac{\pi}{2} - \frac{3}{4}\pi = -\pi = \arg[G(-1+j)]$$

$$G(s) = \frac{3(s+2)}{s(s+1)} \rightarrow G(-1+j) = \frac{3(-1+2j+2)}{(-1+j)(-1+j+1)} = \frac{3(1+j)}{-1-j} = \frac{3(1+j)}{-(1+j)} = -3$$

c) ¿cuál será ^{la resp.} del sistema si se lo excita con una señal $x_1(t) = e^{-t}$? $\hookrightarrow V(s) = \frac{1}{s+1}$

$$Y(s) = G(s) \cdot V(s) = \frac{3(s+2)}{s(s+1)} \cdot \frac{1}{(s+1)} = \frac{3(s+2)}{s(s+1)^2}$$

$$Y(s) = \frac{3s+6}{s(s+1)^2} = \frac{A}{s} + \frac{B}{s+1} + \frac{C}{(s+1)^2} = \frac{A(s^2+2s+1) + B(s(s+1)) + C(s)}{s(s+1)^2}$$

$$\begin{cases} A+B = 0 \\ 2A+B+C = 3 \\ A = 6 \end{cases} \rightarrow \begin{matrix} A=6 \\ B=-6 \\ C=3 \end{matrix} \rightarrow Y(s) = \frac{6}{s} - \frac{6}{s+1} - \frac{3}{(s+1)^2}$$

$$y(t) = 6 - 6e^{-t} - 3te^{-t}$$

11) Sea $G(s) = \frac{s^2 - 4s - 5}{s^3 - 3s^2 - 25s + 75}$ la transferencia de un sistema.

a) De acuerdo a la constelación de polos y ceros, indique si el sistema es estable

$$G(s) = \frac{\cancel{(s-5)}(s+1)}{(s+5)\cancel{(s-5)}(s-3)} = \frac{s+1}{(s+5)(s-3)}$$

\rightarrow ceros: $-1; 0$
 \rightarrow polos: $-5; 3$
 \rightarrow no es estable \checkmark

b) ¿Cuál será la respuesta del sistema al impulso unitario $\delta(t)$?

Impulso unit $\rightarrow Y(s) = G(s) = \frac{s+1}{(s+5)(s-3)} = \frac{A(s-3) + B(s+5)}{(s+5)(s-3)} \rightarrow \begin{cases} A+B = 1 \\ -3A+5B = 1 \end{cases}$

$$Y(s) = \frac{1/2}{s+5} + \frac{1/2}{s-3} \rightarrow \boxed{y(t) = \frac{1}{2}(e^{-5t} + e^{3t})} \checkmark$$

$A = 1/2 \quad B = 1/2$

clase
20/9/18

12) Sea $G(s) = \frac{2(s^2 - 5s - 6)}{s^3 - 6s^2 + 4s - 24}$ la transferencia de un sistema

a) De acuerdo a la constelación de polos y ceros, indique si el sist. es estable

$$G(s) = \frac{2\cancel{(s-6)}(s+1)}{\cancel{(s-6)}(s^2+4)} = \frac{2s+2}{s^2+4}$$

\rightarrow ceros: $-1; 0$
 \rightarrow polos: $\pm 2j$
 marginalmente estable \checkmark

b) ¿Cuál será la respuesta del sistema al escalón unitario $E(t)$?

$$Y(s) = G(s) X(s) = \frac{2s+2}{(s^2+4)} \cdot \frac{1}{s} = \frac{A}{s} + \frac{Bs+C}{s^2+4} \rightarrow X(s) = \frac{1}{s}$$

$$\rightarrow A(s^2+4) + Bs^2 + Cs = 2s+2 \rightarrow \begin{cases} A+B = 0 \\ C = 2 \\ 4A = 2 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} A = 1/2 \\ B = -1/2 \\ C = 2 \end{cases}$$

$$Y(s) = \frac{1/2}{s} + \frac{-1/2 s}{s^2+4} + \frac{2}{s^2+4} \rightarrow \boxed{y(t) = \frac{1}{2} - \frac{1}{2} \cos(2t) + \frac{1}{2} \sin(2t)} \checkmark$$

Jose 20/9/18

13) Sea $y(t) = 5 - 5e^{-2t}$ con $(3t)$ la salida o respuesta de un sistema a una entrada escalar $E(t)$

a) Indique la función de transferencia $G(s)$ correspondiente.

$$Y(s) = G(s) \cdot E(s) \rightarrow G(s) = \frac{Y(s)}{E(s)}$$

$$y(t) = 5 - 5e^{-2t} \rightarrow Y(s) = \frac{5}{s} - \frac{5 \cdot (s+2)}{(s+2)^2 + 9}; \quad E(s) = \frac{1}{s} \rightarrow \frac{1}{E(s)} = s$$

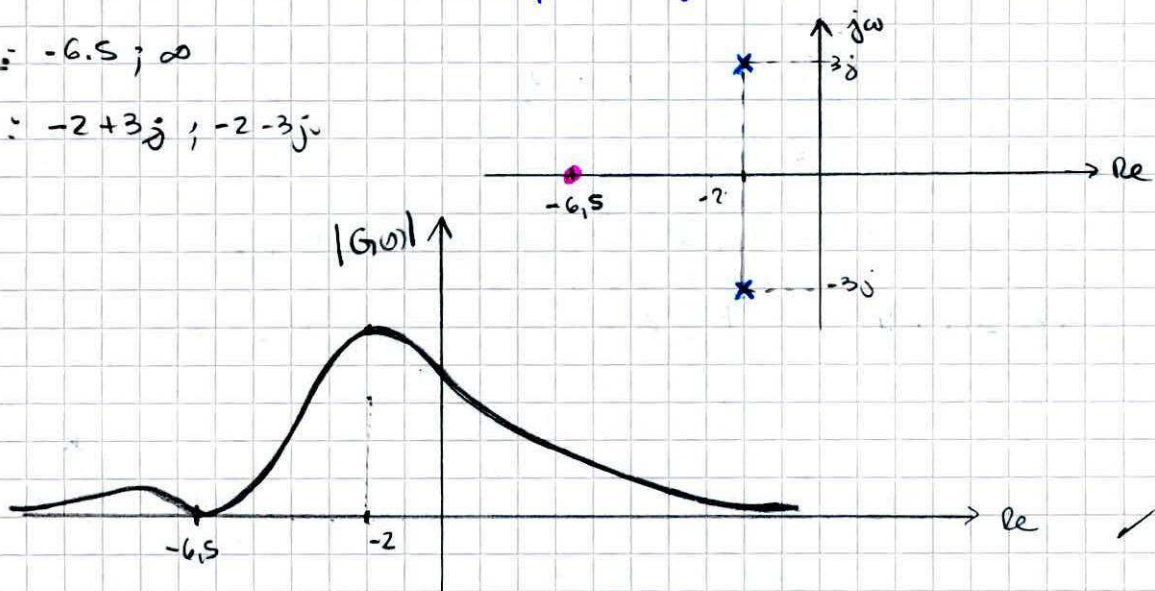
$$G(s) = 5 - \frac{5s(s+2)}{(s+2)^2 + 9} = \frac{5(s^2 + 4s + 13) - 5s^2 - 10s}{(s+2)^2 + 9} = \frac{5s^2 + 20s + 65 - 5s^2 - 10s}{(s+2)^2 + 9}$$

$$= \boxed{\frac{10s + 65}{(s+2)^2 + 9} = G(s)}$$

b) Haga el diagrama o constelación de polos y ceros y grafique, aproximadamente el coste de $|G(s)|$ por el eje real

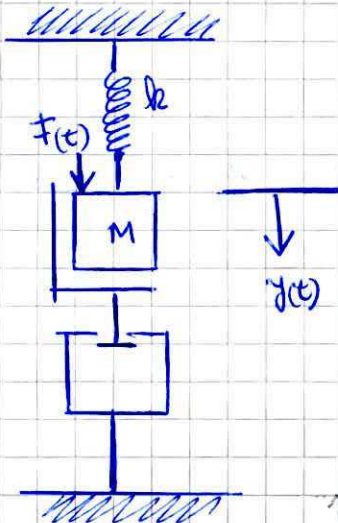
Ceros: $-6.5; \infty$

Polos: $-2 + 3j; -2 - 3j$



PARTE 3: Problemas aplicados

14) Sea el sistema mecánico de la figura, que parte del reposo:



Donde:

k es la constante elástica del resorte [N/m]

M es la masa [kg]

B es el factor de amortiguación [N s/m]

F es una fuerza externa aplicada al sist [N]

$\delta(t)$ es la fuerza impulso unitario

$y(t)$ es el desplazamiento [m]

hallar:

$$\begin{array}{c} \uparrow k \\ \downarrow F \\ \downarrow P \end{array} \quad \downarrow + \quad F + P - k = m \cdot a = M y''(t)$$

a) La ecuación diferencial correspondiente a la respuesta $y(t)$ del sistema

$$F = m \cdot a = M \cdot y''(t) \quad ; \quad f(t) = k y(t) + B \overset{\text{veloc.}}{y'(t)} + M \overset{\text{acel.}}{y''(t)} \quad ; \quad y(0) = 0 \wedge y'(0) = 0$$

b) la función de transferencia $G(s)$ del sistema

$$Y(s) = \frac{1}{Ms^2 + Bs + K} \cdot F(s)$$

c) La respuesta del sistema (expresión de $y(t)$) siendo $M=1, B=2, K=10$ y $F(s)=\delta t$

$$Y(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 10} \cdot 1 = \frac{1}{(s+1)^2 + 9} \cdot \frac{3}{3} \rightarrow y(t) = \frac{1}{3} \sin(3t) e^{-t}$$

oscilatorio amortiguado

d) La resp del sist. siendo: $M=1, B=2, K=10, f(t)=\epsilon t$

$$Y(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 10} \cdot \frac{1}{s} = \frac{A}{s} + \frac{Bs + C}{s^2 + 2s + 10} \quad \rightarrow F(s) = \frac{1}{s}$$

$$\rightarrow A(s^2 + 2s + 10) + Bs^2 + Cs = 1 \rightarrow \begin{cases} A+B = 0 & B = -1/10 \\ 2A+C = 0 & C = -1/5 \\ 10A = 1 & \rightarrow A = 1/10 \end{cases}$$

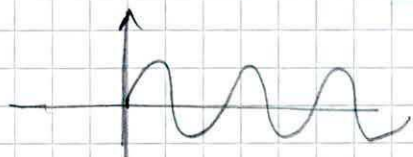
$$Y(s) = \frac{1/10}{s} - \frac{1/10 s + 1/10}{(s+1)^2 + 9} = \frac{1/10}{s} - \frac{1/10(s+1)}{(s+1)^2 + 9} + \frac{1/10}{(s+1)^2 + 9}$$

$$y(t) = \frac{1}{10} - \frac{1}{10} \cos(3t) e^{-t} + \frac{1}{30} \sin(3t) e^{-t}$$

(X)

e) La respuesta del sist. cuando $M=1, B=0, K=9$ y $f(t) = \delta(t)$

$$Y(s) = G(s) \cdot 1 \rightarrow Y(s) = \frac{1}{s^2 + 9} \rightarrow \boxed{y(t) = \frac{1}{3} \sin(3t)}$$



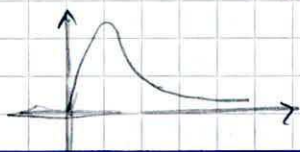
oscilatoria pura

f) La resp. del sist si: $M=1; B=5; K=6, f(t) = \delta(t)$

$$Y(s) = G(s) \cdot 1 = \frac{1}{s^2 + 5s + 6} = \frac{1}{(s+2)(s+3)} = \frac{A}{s+2} + \frac{B}{s+3} = \frac{A(s+3) + B(s+2)}{(s+2)(s+3)}$$

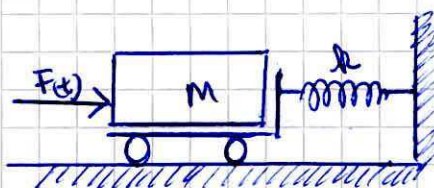
$$\begin{cases} A+B = 0 \\ 3A+2B = 1 \end{cases} \rightarrow \begin{matrix} A = 1 \\ B = -1 \end{matrix}$$

$$Y(s) = \frac{1}{s+2} - \frac{1}{s+3} \rightarrow \boxed{y(t) = e^{-2t} - e^{-3t}}$$



amortiguada exponencial

15) Sea el sistema mecánico de la figura, que parte del reposo:



$$F(t) = 1(t)$$

Hallar:

a) La ec. diferencial correspondiente al mov. $x(t)$ del sistema

$$F(t) = Mx''(t) + Kx(t) \\ x(0) = 0 \quad \wedge \quad x'(0) = 0$$

b) La función de transf. del sist.

$$G(s) = \frac{1}{Ms^2 + K}$$

c) La expresión de $x(t)$ considerando: $M=1 \wedge K=9$

$$G(s) = \frac{1}{s^2 + 9} \quad F(t) = 1 \rightarrow F(s) = \frac{1}{s}$$

$$X(s) = \frac{1}{s^2 + 9} \cdot \frac{1}{s} = \frac{A}{s} + \frac{Bs+C}{s^2+9} \rightarrow A(s^2+9) + Bs^2 + Cs = 1 \rightarrow \begin{matrix} A = 1/9 \\ B = -1/9 \\ C = 0 \end{matrix}$$

$$X(s) = \frac{1/9}{s} - \frac{1/9 s}{s^2+9} \rightarrow \boxed{x(t) = \frac{1}{9} - \frac{1}{9} \cos(3t)} \quad \checkmark$$

PARTE 4. Ejercicio integrador

(20) Dadas las transferencias: $G_1(s) = \frac{6}{s^2+9}$; $G_2(s) = \frac{2}{s^2+6s+10}$; $G_3(s) = \frac{6s+20}{s^3+6s^2+10s}$

a) Indique cuál de ellas corresponde a un sistema cuya respuesta a la entrada impulso $f(t) = \delta(t)$ es oscilatoria amortiguada con valor estable 2. Justifique correctamente

Oscilatoria amortiguada \rightarrow senos y/o cosenos
valor estable 2 \rightarrow una constante.

Como la entrada es impulso $\rightarrow Y(s) = G(s) \overset{1}{F(s)} \Rightarrow Y(s) = G(s)$

• $y_1(t) = 2 \sin(3t) \rightarrow$ no tiene constante indep. \rightarrow no es G_1

• $Y_2(s) = \frac{2}{(s+3)^2+1} \rightarrow y_2(t) = 2 \sin(t) e^{-3t} \rightarrow$ ent $\rightarrow \infty$, $y_2(t) \rightarrow 0$

• $Y_3(s) = \frac{6s+20}{s(s^2+6s+10)} = \frac{A(s^2+6s+10) + Bs^2 + Cs}{s(s^2+6s+10)} \rightarrow \begin{cases} A+B=0 \rightarrow B=-2 \\ 6A+C=6 \rightarrow C=-6 \\ 10A=20 \rightarrow A=2 \end{cases}$

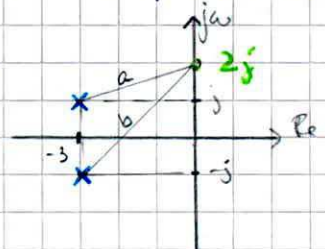
$$Y(s) = \frac{2}{s} + \frac{-2s-6}{(s+3)^2+1} = \frac{2}{s} - 2 \frac{s+3}{(s+3)^2+1} \rightarrow \boxed{y(t) = 2 - 2 \cos(t) e^{-3t}}$$

$\boxed{\text{es } G_3} \checkmark$

es amortiguada exponencial

b) Considere $G(s) = k \cdot G_2(s)$. Halle el valor de $k \in \mathbb{R}^+$ tal que $|G(2j)| = \sqrt{5}$

$$G(s) = k \frac{2}{s^2+6s+10} = k \frac{2}{(s+3)^2+1} \quad \begin{matrix} \text{ceros: } \infty \\ \text{polos: } -3 \pm j \end{matrix}$$



$$|G(2j)| = \frac{2k}{a \cdot b} = \frac{2k}{\sqrt{6} \cdot 3\sqrt{2}} = \sqrt{5} \rightarrow k = \frac{3\sqrt{2}\sqrt{5}\sqrt{10}}{2} = 15$$

$\boxed{k = 15} \checkmark$

Ejercicios PARA MARCAR LA RESPUESTA CORRECTA, tomados de finales

2) Marcar la única correcta de cada ítem:

1) La figura puede corresponder a:

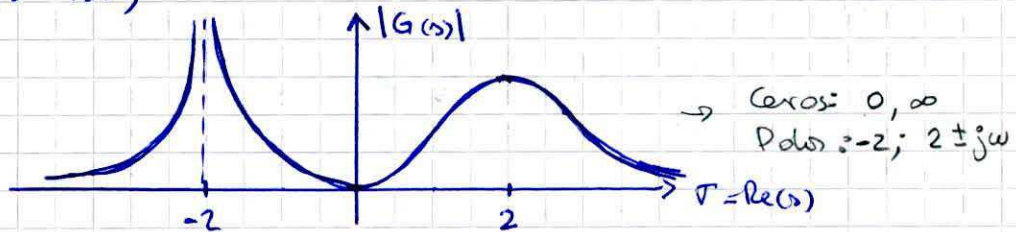
clase

a) $G(s) = \frac{6}{s^2 + 4s + 5} = \frac{6}{(s+2)^2 + 1} \rightarrow$ no tiene ceros \rightarrow no puede ser

b) $G(s) = \frac{s}{s+2} \rightarrow$ ceros: $0; \infty$
polo: $-2 \rightarrow$ faltan 2 polos \rightarrow no es

c) $G(s) = \frac{5s}{s^2 - 4} \rightarrow$ ceros: $0; \infty$
polos: $\pm 2 \rightarrow$ no es

d) $G(s) = \frac{3s}{(s+2)(s^2 - 4s + 5)} \Rightarrow$ ceros: $0; \infty$; polos: $-2; 2 \pm j$ ✓



2) Si la respuesta de un sistema a la entrada $F(t) = 1$ es oscilatoria (no amortiguada) con valor medio 2, entonces la transferencia puede ser:

a) $G(s) = \frac{2s^2 + 3s + 18}{s^2 + 9} \rightarrow \lim_{s \rightarrow \infty} G(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} \frac{2s^2 + 3s + 18}{s^2 + 9} = 2$ ✓
es la única con valor medio 2

b) $G(s) = \frac{2}{s^3 + 9s} \rightarrow \lim_{s \rightarrow \infty} \frac{2}{s^3 + 9s} = 0$

c) $G(s) = \frac{6s}{s^2 + 9} \rightarrow \lim_{s \rightarrow \infty} \frac{6s}{s^2 + 9} = \lim_{b \rightarrow \infty} \frac{s'(6)}{s'(s^2 + 9)} = 0$

d) $G(s) = \frac{2}{s^2 + 9} \rightarrow \lim_{s \rightarrow \infty} \frac{2}{s^2 + 9} = 0$

Me fijé los valores medios posibles de cada uno. Para eso, tengo en cuenta el teorema del valor inicial:

$$\lim_{t \rightarrow 0} f(t) = \lim_{s \rightarrow \infty} s F(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} G(s)$$

$$G(s) = s F(s)$$

$$F(s) = G(s) F(s) = G(s) \cdot \frac{1}{s}$$

3) Sea $G(s) = \frac{s^2 - 4s}{s^3 - 4s^2 + 9s - 36}$ entonces la respuesta del sistema a un escalón es:

a) oscilatoria amortiguada

✓ b) oscilatoria de amplitud constante

c) sobre amortiguada (exponencial decreciente)

d) Ninguna es correcta

$$G(s) = \frac{s^2 - 4s}{s^3 - 4s^2 + 9s - 36} = \frac{s(s-4)}{(s-4)(s^2+9)} = \frac{s}{s^2+9} ; Y(s) = G(s) \cdot E(s) = G(s) \cdot \frac{1}{s}$$

$$Y(s) = \frac{1}{s^2+9} \rightarrow y(t) = \frac{1}{3} \sin(3t)$$

4) Dada $G(s) = \frac{k(s^2 - s - 2)}{s^3 - 4s^2 + 9s - 10}$ la transferencia de un sistema, el valor de $k \in \mathbb{R}^+$ tal que $|G(j\omega)| = \sqrt{10}$ es:

✓ a) $k=1$

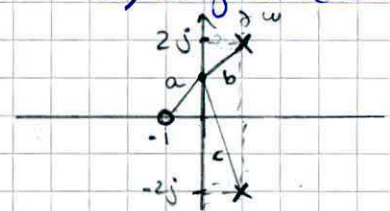
b) $k=\sqrt{10}$

c) $k=10$

d) ninguno de los ant.

$$G(s) = \frac{k(s-2)(s+1)}{(s-2)[(s-1)^2+4]} \rightarrow \begin{cases} \text{ceros: } -1; \infty \\ \text{Polos: } 1 \pm 2j \end{cases}$$

$$|G(j\omega)| = \frac{k \cdot a}{b \cdot c} = \frac{k \sqrt{2}}{\sqrt{2} \cdot \sqrt{10}} = \frac{k}{\sqrt{10}} = \sqrt{10} \rightarrow k = 10$$



5) El sistema cuya transferencia es $G(s) = \frac{s^2 - 4s - 5}{s^3 - 3s^2 - 25s + 75}$ es:

a) marginal mente estable (de amplitud constante)

✓ b) Inestable

c) estable amortiguado

d) ninguna de las anteriores

$$G(s) = \frac{s^2 - 4s - 5}{s^3 - 3s^2 - 25s + 75} = \frac{(s-5)(s+1)}{(s+5)(s-5)(s-3)} = \frac{s+1}{(s+5)(s-3)} \rightarrow \begin{cases} \text{ceros: } -1; \infty \\ \text{polos: } -5, 3 \end{cases}$$

tiene un polo $> 0 \rightarrow$ es inestable

Jose

6) Si la respuesta de un sistema a la entrada $F(t)=1$ es oscilatoria pura con valores medios no nulo, entonces la transferencia puede ser:

a) $G(s) = \frac{s}{s^2+6s+13} \rightarrow Y(s) = \frac{1}{s^2+6s+13} = \frac{1}{(s+3)^2+4}$ no tiene raiz imag. pura

b) $G(s) = \frac{1}{s^2+4s+5} \rightarrow Y(s) = \frac{1}{s[(s+2)^2+1]}$ no tiene raiz imag. pura

c) $G(s) = \frac{s}{s^2+9} \Rightarrow Y(s) = \frac{1}{s^2+9} \rightarrow y(t) = \frac{1}{3} \sin(3t) \rightarrow$ valor medio = 0

d) $G(s) = \frac{3}{s^2+4} \rightarrow Y(s) = \frac{3}{s(s^2+4)} = \frac{A}{s} + \frac{Bs+C}{s^2+4}$ raiz imag. pura

Oscilatoria pura \rightarrow factor de amortiguamiento = 0 \rightarrow raices: $\pm \omega_j$ im. puras

$Y(s) = G(s) E(s) = \frac{G(s)}{s}$

7) Dada la transferencia $G(s) = \frac{s^2-7s+10}{s^3-4s^2-5s}$ entonces la respuesta al impulso es:

- a) estable b) oscilatoria amortiguada c) osc. pura d) ninguna de las ant.

$F(s) = G(s) I(s) \rightarrow F(s) = G(s) = \frac{(s-5)(s-2)}{(s-5)(s+1)s} = \frac{s-2}{s(s+1)}$ \rightarrow ceros: $+2; \infty$ polos: $0; -1$

$F(s) = \frac{A}{s} + \frac{B}{s+1} \rightarrow \begin{cases} A+B=1 \\ A=-2 \end{cases} \rightarrow \begin{matrix} A=-2 \\ B=3 \end{matrix}$ $F(s) = \frac{-2}{s} + \frac{3}{s+1} \rightarrow f(t) = -2 + 3e^{-t}$ marginalmente estable no es a) no es oscilatoria

Jose

8) La respuesta del sistema cuya transferencia es $G(s) = \frac{s+1}{s^2+ks+s}$ a la entrada impulso $\delta(t)$ tiene factor de amortiguamiento $\alpha=2$, entonces:

- a) $k=0$ b) $k=2$ c) $k=4$ d) no existe k

Si $\alpha=2 \rightarrow$ raiz $= (s+2)^2 + \omega^2 = s^2+4s+4+\omega^2$

9) Sabiendo que uno de los polos de la transferencia $G(s) = \frac{s+1}{s^2+k s^2+13s}$ es $p_1 = -3+2j$ entonces el valor de k es:

- a) $k=0$ b) $k=3$ c) $k=6$ d) ning. de las ant.

polo $= -3+2j \rightarrow$ denom $= s[(s+3)^2+4] = s[s^2+6s+13] \rightarrow k=6$

10) Dada la transferencia de un sistema $G(s) = \frac{s^2 - 5s + k}{s^4 - s^3 - 11s^2 - 4s - 12}$ el valor de $k \in \mathbb{R}$ para que el sist. sea estable es:

- a) $k=4$ b) $k=8$ c) $k=0$ d) ninguna de las anteriores

$G(s) = \frac{s^2 - 5s + k}{(s-4)(s+3)(s^2+1)}$ para que sea estable $\rightarrow 4$ tiene que ser raíz del deno minador $\rightarrow 4^2 - 5 \cdot 4 + k = 0 \rightarrow k = 4$

11) Si $G(s) = \frac{s^2 + s - 20}{s^3 + k s^2 - 3s - 52}$ es la transf. de un sist. ESTABLE, entonces el valor de $k \in \mathbb{R}$ es:

a) $k = -2 \rightarrow$ raíces: $4, 83; -1,42 \pm 2,9j$

b) $k = 0 \rightarrow$ raíces: $4; -2 \pm 3j$

c) $k = 2 \rightarrow$ raíces: $3, 39; \dots$
 $70 \neq 4$

d) ninguno de los anteriores

$G(s) = \frac{(s-4)(s+5)}{s^3 + k s^2 - 3s - 52} \rightarrow$ ceros $4; -5; \infty$
 \rightarrow para que sea estable p_1, p_2 y $p_3, Re < 0$ o 4

12) Dada la transferencia $G(s) = \frac{s}{(s+1)(s^2+2)}$ el valor de $|G(2j)|$ es:

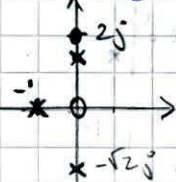
a) $\frac{1}{2\sqrt{5}}$

b) $\frac{1}{\sqrt{5}}$

c) $\frac{2}{\sqrt{5}}$

d) ninguna de las ant.

ceros: $0; \infty$
polos: $-1; \pm \sqrt{2}j$



$$|G(2j)| = \frac{2}{(2-\sqrt{2})(2+\sqrt{2})\sqrt{5}} = \frac{\sqrt{5}}{5} = \frac{1}{\sqrt{5}}$$

13) La respuesta del sistema cuya transferencia es $G(s) = \frac{2s+1}{s^2-4s+3}$ a una entrada $f(t) = t$ es:

a) $y(t) = \frac{10}{9} + \frac{t}{3} + \frac{7}{18} e^{3t} - \frac{3}{2} e^t$

b) $y(t) = \frac{10}{9} + \frac{t}{3} + \frac{7}{18} \cos(3t)$

c) $y(t) = \frac{10}{9}t + \frac{1}{3}t^2 + \frac{7}{18} e^{3t} - \frac{3}{2} e^t$

d) ninguna de las anteriores

$$Y(s) = G(s)F(s) = \frac{(2s+1) \cdot \frac{1}{s^2}}{(s-3)(s-1)} = \frac{A}{s} + \frac{B}{s^2} + \frac{C}{s-3} + \frac{D}{s-1} = \frac{10/9}{s} + \frac{1/3}{s^2} + \frac{7/18}{s-3} - \frac{3/2}{s-1}$$

$\rightarrow A+C+D=0 \rightarrow A = -C-D = \frac{10}{9}$

$$y(t) = \frac{10}{9} + \frac{t}{3} + \frac{7}{18} e^{3t} - \frac{3}{2} e^t$$